

Zadání

Výpočet polohy
planety

Drahové elementy

Soustava souřadnic

Střední anomálie

Pohyb po elipse

Poloha dráhy v
prostoru

Rovinný model

Geocentrická poloha

Astronomické pozorování

Výpočet polohy planety

Filip Hroch

ÚTFA, Přírodovědecká fakulta MU, Brno, CZ

březen 2005

Zadání březnového tématu

Březnové téma je věnováno klasické sférické astronomii. Úkol se skládá z měření, výpočtu a porovnání výsledků získaných v obou částech. Jako objekt vhodný ke studiu byla vybrána planeta Saturn vzhledem k její výhodné poloze na večerní obloze.

Měření

Úkolem je změřit polohu Saturnu na obloze následujícími postupy:

- ▶ Za pomoci jednoduchého úhlooměru, který se drží v natažené paži, změřit polohu od nejbližších hvězd.
- ▶ Sextantem. Opět se měří se poloha od hvězd v okolí.
- ▶ Teodolitem. Měří se vzájemná poloha ovšem přímo v azimutálních souřadnicích.

Výpočet

Úkolem je vypočítat polohu Saturnu pro okamžik měření na základě dráhových elementů planety.

Zadání

Výpočet polohy
planety

Drahové elementy

Soustava souřadnic

Střední anomálie

Pohyb po elipse

Poloha dráhy v
prostoru

Rovinný model

Geocentrická poloha

Zadání

Výpočet polohy
planety

Drahové elementy

Soustava souřadnic

Střední anomálie

Pohyb po elipse

Poloha dráhy v
prostoru

Rovinný model

Geocentrická poloha

Základem výpočtu polohy planety na obloze je znalost zákonů, které popisují jejich chování, číselné hodnoty elementů dráhy a časový okamžik, pro který polohu počítáme. Všechny tyto údaje můžeme snadno zjistit, neboť jsou výsledkem úsilí našich předchůdců.

Pohyby planet ve sluneční soustavě jsou popsány s dostatečnou přesností pomocí Keplerových zákonů. Elementy dráhy popisují tvar dráhy planety a její orientaci v prostoru. My pak jen musíme zjistit jaká je poloha planety v prostoru v čase, kdy ji pozorujeme z povrchu Země.

Postup výpočtu je následující (jednotlivé kroky budeme dále zjemňovat):

1. Zjištění elementů a dalších údajů z ročenky.
2. Výpočet polohy planety ve dráze, řešení Keplerovy rovnice.
3. Výpočet heliocentrických ekliptikálních souřadnic tělesa.
4. Výpočet polohy Země a přepočet heliocentrických souřadnic na geocentrické.
5. Výpočet rovníkových souřadnic tělesa.

Dráhové elementy

K teoretickému výpočtu polohy planety je třeba znát šest elementů dráhy planety. Velká poloosa a společně s excentricitou e popisují tvar elipsy po které planeta obíhá. Střední anomálie M_0 je fázový úhel určitého význačného okamžiku. Úhly ϖ (délka perihélia), i (sklon dráhy vůči ekliptice) a Ω (délka výstupního uzlu) pak určují orientaci elipsy v prostoru.

V ročence na rok 2005 lze nalézt následující číselné hodnoty pro elementy dráhy Saturnu pro okamžik JD: $t = 2\,453\,560.0$ UT):

Velká poloosa dráhy	a	9.56423 AU
Střední anomálie	M_0	23.345°
Excentricita	e	0.05566
Délka perihélia	ϖ	94.280°
Sklon dráhy	i	2.4865°
Délka výstupního uzlu	Ω	113.625°
Střední denní pohyb	n	0.033327°

Zadání

Výpočet polohy
planety

Dráhové elementy

Soustava souřadnic

Střední anomálie

Pohyb po elipse

Poloha dráhy v
prostoru

Rovinný model

Geocentrická poloha

Definice soustavy souřadnic

Zadání

Výpočet polohy
planety

Drahové elementy

Soustava souřadnic

Střední anomálie

Pohyb po elipse

Poloha dráhy v
prostoru

Rovinný model

Geocentrická poloha

V astronomii se z historických důvodů používá soustava souřadnic v jejímž počátku je Slunce, rovina $x - y$ je totožná s ekliptikou a osa z je na ni kolmá. Kladný směr osy x udává orientaci této soustavy souřadnic, vzhledem ke statickému hvězdnému pozadí. Míří do souhvězdí Ryb k takzvanému Jarnímu bodu, ve kterém se nachází střed slunečního kotouče v okamžiku Jarní rovnodenosti. Rovníkové souřadnice tohoto bodu jsou $\alpha = 0, \delta = 0$. Planety obíhají ve směru matematického kladu a stejně tak narůstá i polární úhel.

[inputsouradnice.pdf]

Zadání

Výpočet polohy
planety

Drahové elementy

Soustava souřadnic

Střední anomálie

Pohyb po elipse

Poloha dráhy v
prostoru

Rovinný model

Geocentrická poloha

Střední anomálie je úhel mezi průvodičem planety obíhající po virtuální kružnici a přímkou apsid. Pro libovolný okamžik v rámci daného roku lze její aktuální hodnotu spočítat jako

$$M(t) = M_0 + n(t - t_0) \quad (1)$$

kde M_0 je hodnota pro čas t_0 . K výpočtům rozdílů se používá Juliánské datum. Například pro půlnoc 11. března 2005 je $JD = 2\,453\,440.5$ a podle údajů z ročenky dostaneme $M = 19.36242^\circ$.

Planety obíhají po elipsách málo odlišných od kružnic. Proto můžeme odhadnout polohu planety ve sluneční soustavě v pravouhlých souřadnicích pomocí jednoduchého triku. Víme, že rovnice kružnice v pravouhlých souřadnicích je

$$X = R \sin M(t) \quad (2)$$

$$Y = R \cos M(t) \quad (3)$$

kde za R dosadíme průměrnou hodnotu velké a malé poloosy a $M(t)$ je střední anomálie počítána v čase, který nás zajímá t .

Pro Saturna dostáváme

$$R = (a + b)/2 = a(1 + \sqrt{1 - e^2})/2 = 9.557 \text{ AU} \text{ a } X \approx 9.016 \text{ AU}, \\ Y \approx 3.169 \text{ AU}.$$

[Zadání](#)[Výpočet polohy planety](#)[Drahové elementy](#)[Soustava souřadnic](#)[Střední anomálie](#)[Pohyb po elipse](#)[Poloha dráhy v prostoru](#)[Rovinný model](#)[Geocentrická poloha](#)

Keplerova rovnice

Přesnou polohu planety dostaneme řešením Keplerovy rovnice

$$E - e \sin E = M \quad (4)$$

kde E označuje tzv. excentrickou anomálii, což je úhel mezi průvodičem ze středu elipsy planety (ne ohniskem) a přímkou apsid.

Z této rovnice nelze vyjádřit proměnnou E . Její řešení lze provést pouze numericky například iterační metodou:

1. Odhadneme přibližnou hodnotu řešení jako

$$E^{(0)} = M \quad (5)$$

2. Provedeme zpřesnění dosazením do Keplerovy rovnice

$$E^{(i+1)} = M + e \sin E^{(i)} \quad (6)$$

3. V iteracích pokračujeme tak dlouho, dokud rozdíl mezi posledními dvěma neklesne pod nějakou předem danou hodnotu

$$|E^{(i)} - E^{(i+1)}| < 10^{-x} \quad (7)$$

[Zadání](#)[Výpočet polohy planety](#)[Drahové elementy](#)[Soustava souřadnic](#)[Střední anomálie](#)[Pohyb po elipse](#)[Poloha dráhy v prostoru](#)[Rovinný model](#)[Geocentrická poloha](#)

Zadání

Výpočet polohy
planety

Drahové elementy

Soustava souřadnic

Střední anomálie

Pohyb po elipsePoloha dráhy v
prostoru

Rovinný model

Geocentrická poloha

Na základě znalosti E můžeme vypočít všechny ostatní veličiny.
Délka průvodiče (vzdálenost od Slunce):

$$r = a(1 - e \cos E) = \frac{a(1 - e^2)}{1 + e \cos \nu} \quad (8)$$

Pravá anomálie (úhel mezi průvodičem z ohniska elipsy planety a přímkou apsid.

$$\tan \frac{\nu}{2} = \sqrt{\frac{1 + e}{1 - e}} \tan \frac{E}{2} \quad (9)$$

Zadání

Výpočet polohy
planety

Drahové elementy

Soustava souřadnic

Střední anomálie

Pohyb po elipse

Poloha dráhy v
prostoru

Rovinný model

Geocentrická poloha

Heliocentrické pravouhlé ekliptikální souřadnice ($L \equiv \varpi + \nu - \Omega$):

$$\begin{aligned} X &= R(\cos \Omega \cos L - \sin \Omega \sin L \cos i) \\ Y &= R(\sin \Omega \cos L + \cos \Omega \sin L \cos i) \\ Z &= R \sin L \sin i \end{aligned} \quad (10)$$

Heliocentrické ekliptikální souřadnice

$$\begin{aligned} X &= R \cos B \cos \Lambda \\ Y &= R \cos B \sin \Lambda \\ Z &= R \sin B \end{aligned} \quad (11)$$

Protože všechny planety obíhají přibližně ve stejné rovině nazývané ekliptika, je možné v prvním přiblížení omezit naše výpočty na dvou dimensionální model. Obvykle se tak dopustíme odchylky od správné polohy řádu několik desetin stupně. Tato odchylka je srovnatelná s měřicí chybou při měření sextantem. První výpočet polohy proto bude prováděn v rovině ekliptiky. V tomto případě pokládáme $i \equiv 0$. Délka výstupního uzlu Ω ztrácí význam a délka perihela ϖ udává otočení elipsy vůči Jarnímu bodu. Pak je:

$$X = R \cos(\varpi + \nu)$$

$$Y = R \sin(\varpi + \nu)$$

$$Z = 0$$

Ekliptikální souřadnice pak jsou $\Lambda = \varpi + \nu$, $B = 0$.

Zadání

Výpočet polohy
planety

Drahové elementy

Soustava souřadnic

Střední anomálie

Pohyb po elipse

Poloha dráhy v
prostoru

Rovinný model

Geocentrická poloha

Planety nepozorujeme ze Slunce, ale ze Země. Proto musíme přepočítat všechny souřadnice k jinému bodu. Na to potřebujeme znát polohu Země v pravouhlých heliocentrických souřadnicích. Postup je analogický jako pro Saturn. Ovšem pro jiné hodnoty parametrů. Vzhledem k minimálnímu sklonu dráhy je možné i pro přesné výpočty použít 2D aproximaci.

V ročence na rok 2005 lze nalézt následující číselné hodnoty pro elementy dráhy Země pro okamžik JD: $t = 2\,453\,560$ UT):

Velká poloosa dráhy	a	0.99999 AU
Střední anomálie	M_0	184.099°
Excentricita	e	0.01672
Délka perihélia	ϖ	102.860°
Sklon dráhy	i	0.0007°
Délka výstupního uzlu	Ω	175.291°
Střední denní pohyb	n	0.985625°

Zadání

Výpočet polohy
planety

Drahové elementy

Soustava souřadnic

Střední anomálie

Pohyb po elipse

Poloha dráhy v
prostoru

Rovinný model

Geocentrická poloha

Výpočet geocentrických souřadnic

Řešením Keplerovy rovnice pro Saturn dostáváme heliocentrické pravouhlé souřadnice X_s, Y_s, Z_s a jejím řešením pro Zemi pak X_z, Y_z, Z_z . Geocentrické souřadnice vzhledem k našemu pozorovacímu místu pak dostaneme posuvem počátku:

$$\begin{aligned}x &= X_s - X_z \\y &= Y_s - Y_z \\z &= Z_s - Z_z\end{aligned}\tag{12}$$

Geocentrické ekliptikální souřadnice pak z pravouhlých vypočteme na základě vzorců:

$$\begin{aligned}x &= \Delta \cos \beta \cos \lambda \\y &= \Delta \cos \beta \sin \lambda \\z &= \Delta \sin \beta\end{aligned}\tag{13}$$

Zadání

Výpočet polohy
planety

Drahové elementy

Soustava souřadnic

Střední anomálie

Pohyb po elipse

Poloha dráhy v
prostoru

Rovinný model

Geocentrická poloha

Převod ekliptikálních souřadnic na pravoúhlé

Zadání

Výpočet polohy
planety

Drahové elementy

Soustava souřadnic

Střední anomálie

Pohyb po elipse

Poloha dráhy v
prostoru

Rovinný model

Geocentrická poloha

$$\begin{aligned}\sin \alpha \cos \delta &= -\sin \beta \sin \epsilon + \cos \beta \cos \epsilon \sin \lambda \\ \cos \alpha \cos \delta &= \cos \beta \cos \lambda \\ \sin \delta &= \sin \beta \cos \epsilon + \cos \beta \sin \epsilon \sin \lambda\end{aligned}\tag{14}$$

$\epsilon = 23.438641^\circ$ je sklon ekliptiky k rovníku pro 1. ledna 2005.

Mapka sluneční soustavy

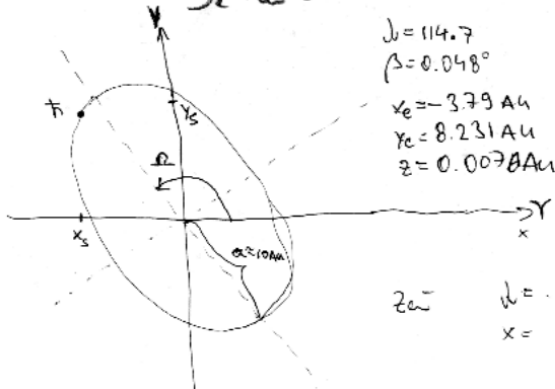
$x_e =$

$$x_e = r \cos(\Omega + \omega)$$

$$y_e = r \sin(\Omega + \omega)$$

$$\omega = \tilde{\omega} - \Omega + \nu$$

$$\Omega + \omega = \Omega + \tilde{\omega} - \Omega + \nu = \tilde{\omega} + \nu$$



$$i = 114.7$$

$$\beta = 0.048^\circ$$

$$x_e = -3.79 \text{ AU}$$

$$y_e = 8.231 \text{ AU}$$

$$z_e = 0.0078 \text{ AU}$$

$$z_e = \dots 165^\circ$$
$$x =$$