

# F3170 - Obecná astronomie

## Otázka 11

Newtonovy pohybové zákony. Newtonův gravitační zákon. Problém dvou těles. Upřesněná podoba Keplerových zákonů.

Petr Šafařík

### 1 Newtonovy pohybové zákony

**První Newtonův pohybový zákon:** Jestliže na těleso nepůsobí žádné vnější síly nebo výslednice sil je nulová, pak těleso setrvává v klidu nebo v rovnoměrném přímočarém pohybu.

**Druhý Newtonův pohybový zákon:** Jestliže na těleso působí síla, pak se těleso pohybuje se zrychlením, které je přímo úměrné působící síle a nepřímo úměrné hmotnosti tělesa.

$$\sum \vec{F} = m\vec{a} \quad \text{Výslednice sil působí ve směru vektoru } \vec{a}.$$

**Třetí Newtonův pohybový zákon:** Jestliže jedno těleso působí silou na druhé těleso, pak i druhé těleso působí na první těleso stejně velkou silou opačného směru. Síly současně vznikají a zanikají.

### 2 Newtonův gravitační zákon

Každá dvě tělesa o hmotnostech  $m_1$  a  $m_2$ , která můžeme dostatečně přesně aproximovat body, nebo jsou s dostatečnou přesností nahraditelná koule na sebe působí gravitační silou přímo úměrnou hmotnostem těles a nepřímo úměrnou čtverci jejich vzdálenosti:

$$F = G \frac{m_1 m_2}{r^2},$$

kde  $G$  je gravitační konstanta  $G = 6,67 \text{m}^3 \text{s}^{-2} \text{kg}^{-1}$ .

V případě, že se jedná o homogenní gravitační pole, můžeme sílu vyjádřit vzorcem

$$F = m \cdot g \quad g = G \frac{M}{R^2},$$

kde  $R$  je vzdálenost od středu tělesa.

### 3 Problém dvou těles

Definujeme těžiště soustavy  $T$ . Toto těžiště se nepohybuje se zrychlením. Pokud polohový vektor těžiště  $T$  označíme  $\vec{T}$ , poté

$$\vec{T} = \frac{\sum m_i \vec{r}_i}{\sum m_i}.$$

Máme-li dvě tělesa, problém se zúží na

$$\vec{T} = \frac{m_1 \vec{r}_1 + m_2 \vec{r}_2}{m_1 + m_2}$$

Umístíme-li do těžiště počátek vztažné soustavy ( $\vec{R} = \vec{0}$ ), tak získáme jednoduchý vztah:

$$\vec{r}_1 = -\frac{m_2}{m_1} \vec{r}_2$$

Dále zde platí Zákon zachování energie:

$$E = \frac{1}{2} m_1 v_1^2 + \frac{1}{2} m_2 v_2^2 - G \frac{m_1 m_2}{r}$$

Pokud máme systém, ve kterém je  $m_1 \ll m_2$  (planeta  $m$  a Slunce  $M$ ), poté si můžeme přeznačit a přepsat rovnici do tvaru

$$E = \frac{1}{2} m v^2 - G \frac{m M}{r}$$

Každou soustavu dvou těles tedy můžeme zařadit do jedné ze skupin:

1.  $E < 0$  — soustava vázaná — pohyb po elipse
2.  $E = 0$  — pohyb po parabole — velmi nestabilní
3.  $E > 0$  — pohyb po hyperbole

### 4 Keplerovy zákony

**První Keplerův zákon:** Tělesa se v rovině pohybují po kuželosečkách v jejichž společném ohnisku je těžiště soustavy.

**Druhý Keplerův zákon: “Zákon ploch”** Obsahy ploch opsaných průvodičem planety za stejný čas jsou stejně velké.

**Třetí Keplerův zákon:** Označme  $\gamma_i$  zrychlení vyvolané tělesem  $i$ .

$$\gamma_i = G \frac{m_i}{r^2}$$

V případě soustavy dvou těles platí, že každé těleso zvlášť vyvolá gravitační zrychlení:

$$\gamma_1 = G \frac{m_1}{r^2} \quad \gamma_2 = G \frac{m_2}{r^2}.$$

Celkové zrychlení  $\gamma$  působící mezi těmito dvěma tělesy je:

$$\gamma = \gamma_1 + \gamma_2 = G \frac{m_1}{r^2} + G \frac{m_2}{r^2},$$

$$\gamma = G \frac{m_1 + m_2}{r^2}.$$

Jako těžší těleso bereme většinou Slunce, proto hmotnost  $m_1$  položíme rovnu  $m_1 = 1$ . Tedy

$$\gamma = G \frac{M + 1}{r^2}.$$

$$F = m \cdot \gamma$$

$$\frac{G(M+1)}{r^2} = \frac{F}{m} = \frac{v^2}{r} \quad v = \frac{2\pi r}{T}$$

$$G(M+1) = v^2 r = r \cdot \left( \frac{2\pi r}{T} \right)^2$$

$$G(M+1) = \frac{4\pi R^3}{T^2}$$

Pokud tento vztah použijeme na dvě tělesa, pak vzájemné působení tělesa o hmotnosti 1 a hmotnosti  $M$  je následující:

$$\begin{aligned} G(M+1) &= \frac{4\pi R_1^3}{T_1^2} \\ G(M+1) &= \frac{4\pi R_2^3}{T_2^2} \end{aligned}$$

Vykrácením rovnice získáme

$$\frac{T_1^2}{T_2^2} = \frac{R_1^3}{R_2^3} \frac{M+1}{M+1}$$

Pokud zavedeme aproximaci, že  $M \ll 1$ , poté se nám vztah zredukuje na známé

$$\frac{T_1^2}{T_2^2} = \frac{R_1^3}{R_2^3}$$

Po přeznačení:

$$\frac{P_1^2}{P_2^2} = \frac{a_1^3}{a_2^3}$$