

# Formalismus kvantové mechaniky

## • hlavní prvky

stavů - vektory z Hilbertova prostoru (princip superpozice) } linearita QM !  
 veličin - hermiteovské lineární operátory na H.p.

reprezentace ve zvolené bázi H.p.: Stavové vektory  $\leftrightarrow$  vektory koeficientů  
 lineární operátory  $\leftrightarrow$  matice

## 1 Stavů a Hilbertův prostor

def.: Hilbertův prostor = úplný vektorový prostor se skalárním součinem

- zavedení provedeme na dvou úrovních: A) prostory vlnových funkcí B) abstraktní prostory stavů

### A. Hilbertův prostor kvadraticky integrovatelných funkcí

• kvadraticky integrovatelná komplexní funkce (pro 3D)

$$\psi: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{C} \text{ s podmínkou } \int |\psi(\vec{r})|^2 d^3\vec{r} < \infty$$

Př.  $e^{i\vec{k}\cdot\vec{r}}$  nevyhovuje  
 $e^{-\alpha r^2}$  vyhovuje

prostor těchto funkcí  $\mathcal{L}_2(\mathbb{R}^3)$  splňuje axiomy vektorového prostoru, např.

$$\text{distribuční zákon } \alpha(\psi_1 + \psi_2) = \alpha\psi_1 + \alpha\psi_2 \quad (\alpha + \beta)\psi = \alpha\psi + \beta\psi$$

vynecháme fyzikálně nevhodné funkce (nespojité a pod.), vznikne tak prostor  $\mathcal{F}$

• na prostoru  $\mathcal{F}$  je zaveden skalární součin

$$(\psi_1, \psi_2) \stackrel{\text{def}}{=} \int \psi_1^*(\vec{r}) \psi_2(\vec{r}) d^3\vec{r} \in \mathbb{C}$$

$$\text{s vlastnostmi: a) } (\psi_3, \psi_1 + \psi_2) = (\psi_3, \psi_1) + (\psi_3, \psi_2) \quad \text{b) } (\psi_1, \alpha\psi_2) = \alpha(\psi_1, \psi_2)$$

$$\text{c) } (\psi_1, \psi_2) = (\psi_2, \psi_1)^* \quad \text{d) } (\psi, \psi) \geq 0 \quad \text{e) } (\psi, \psi) = 0 \Leftrightarrow \psi = 0$$

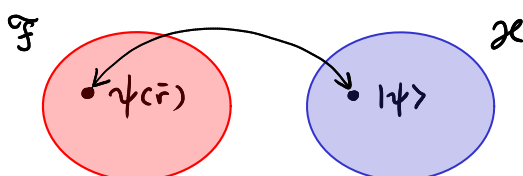
• prostor musí být úplný (viz doplněk 1)

Pozn.: čas je chápan jako vnější parametr, struktura Hilb. prostoru se týká prostorové závislosti

### B. Abstraktní Hilbertův prostor a Diracova symbolika

- s konkrétním systémem je svázaný abstraktní prostor stavů se strukturou Hilbertova prostoru (motivace: mocnější než popis vlnovými funkcemi; nezbytné pro uchopení spinu, kvant. počítače...)

- pro částici popsanou vlnovou funkcí zavedeme abstraktní Hilb. prostor isomorfismem:



$\mathcal{F}$  - Hilbertův prostor kvadrat. integ. funkcí (s dodatečnými fyzikálními omezeními)

$\mathcal{H}$  - abstraktní Hilbertův prostor stavů

$|\psi\rangle$  - Diracovo abstraktní označení stavu (reprezentovaný vlnovou funkcí  $\psi(\vec{r})$ ) tzv. ket vektor

skalární součin se přenáší mezi prostory:

$$\int \psi^*(\vec{r}) \eta(\vec{r}) d^3\vec{r} = (\psi, \eta) \quad \psi(\vec{r}), \eta(\vec{r}) \in \mathcal{F}, |\psi\rangle, |\eta\rangle \in \mathcal{X}$$

• duální prostor  $\mathcal{X}^*$  (pomůcka pro elegantní zápis skal. součinů apod.)

- v  $\mathcal{X}^*$  žijí tzv. **bra vektory**  $\langle \psi |$  odvozené od prvků  $\mathcal{X}$  tak, že platí  $\langle \psi | \eta \rangle = (\psi, \eta)$

- matematicky jde o lineární funkcionály

- prakticky se dá  $\langle \psi |$  chápat jako příložením  $\psi^*(\vec{r})$  s následnou integrací při setkání

s ket vektorem opatřeným správně orientovaným „uzavíracím zobáčkem“ - uzavře se **bra-ket**

ve vlnových funkcích  $\langle \psi | \eta \rangle = \int_{-\infty}^{\infty} \psi^*(\vec{r}) \eta(\vec{r}) d^3\vec{r}$   $\circ |\varphi\rangle \langle \psi |$  má ovšem zcela jiný význam

- při využívání korespondence mezi bra a kety je třeba zohlednit vlastnosti skalárního součinu

$$c_1 |\psi_1\rangle + c_2 |\psi_2\rangle \longrightarrow c_1^* \langle \psi_1 | + c_2^* \langle \psi_2 |$$

• **baže** Hilbertova prostoru (pozn. zde bude diskrétní baže, později narážíme i na spojitě)

- minimální sada  $\{\varphi_n\}_{n=1}^{\infty}$  prvků  $\mathcal{F}$ , kterou lze vyjádřit libovolný prvek  $\mathcal{F}$

jako lineární kombinaci  $\psi(\vec{r}) = \sum_{n=1}^{\infty} c_n \varphi_n(\vec{r})$  (baže je **úplná**)

analogicky v  $\mathcal{X}$ : baže  $\{|n\rangle\}_{n=1}^{\infty}$  umožňuje vyjádření libovolného  $|\psi\rangle \in \mathcal{X}$  jako  $|\psi\rangle = \sum_{n=1}^{\infty} c_n |n\rangle$

- **ortonormální** baže splňuje  $(\varphi_m, \varphi_n) = \int \varphi_m^*(\vec{r}) \varphi_n(\vec{r}) d^3\vec{r} = \delta_{mn} = \begin{cases} 1 & m=n \\ 0 & m \neq n \end{cases}$

v Diracově symbolice pro  $\mathcal{X}$ :  $\langle m | n \rangle = \delta_{mn}$

Pr. ortonormální baže Hilb. prostoru nekonečně hluboké jámy (viz prezentace)

! Nebude-li řečeno jinak, budeme pracovat s ortonormálními bázemi (z praktických důvodů)

• **reprezentace** - zvolíme bázi v Hilbertově prostoru a v ní

vyjádříme stavy jako vektory koeficientů

(a později operátory jako matice)

$$\psi(\vec{r}) = \sum_{n=1}^{\infty} c_n \varphi_n(\vec{r}) \longrightarrow \begin{pmatrix} c_1 \\ c_2 \\ c_3 \\ c_4 \\ \vdots \end{pmatrix}$$

• rozklad stavu do ortonormální baže

$$\psi(x) = \sum_n c_n \varphi_n(x) \quad \text{nebo podle Diraca} \quad |\psi\rangle = \sum_n c_n |n\rangle$$

koeficienty rozkladu  $c_n = (\varphi_n, \psi) = \int \varphi_n^*(\vec{r}) \psi(\vec{r}) d^3\vec{r}$  nebo  $c_n = \langle n | \psi \rangle$

$$\text{ověření: } (\varphi_n, \sum_{n'} c_{n'} \varphi_{n'}) = \sum_{n'} c_{n'} \underbrace{(\varphi_n, \varphi_{n'})}_{\delta_{nn'}} = c_n$$

$$\text{v Diracově symbolice } \langle m | \psi \rangle = \langle m | \sum_n c_n |n\rangle = \sum_n c_n \underbrace{\langle m | n \rangle}_{\delta_{mn}} = c_m$$

• skalární součin

přibereme  $\eta(x) = \sum_n d_n \varphi_n(x)$  nebo  $|\eta\rangle = \sum_n d_n |n\rangle$ , potom

$$(\psi, \eta) = \int_{-\infty}^{\infty} \psi^*(x) \eta(x) dx = \left( \sum_n c_n \varphi_n, \sum_{n'} d_{n'} \varphi_{n'} \right) = \sum_n \sum_{n'} c_n^* d_{n'} \underbrace{(\varphi_n, \varphi_{n'})}_{\delta_{nn'}} = \sum_n c_n^* d_n$$

$$\langle \psi | \eta \rangle = \left( \sum_m c_m^* \langle m | \right) \left( \sum_n d_n | n \rangle \right) = \sum_m \sum_n c_m^* d_n \langle m | n \rangle = \sum_n c_n^* d_n = \langle \eta | \psi \rangle^*$$

vektorový zápis těchto

$$\psi(x) \rightarrow \begin{pmatrix} c_1 \\ c_2 \\ c_3 \\ c_4 \\ \vdots \end{pmatrix} \quad \eta(x) \rightarrow \begin{pmatrix} d_1 \\ d_2 \\ d_3 \\ d_4 \\ \vdots \end{pmatrix} \quad (\psi, \eta) = (c_1^* \ c_2^* \ c_3^* \ c_4^* \ \dots) \begin{pmatrix} d_1 \\ d_2 \\ d_3 \\ d_4 \\ \vdots \end{pmatrix}$$

• normování

$$\langle \psi, \psi \rangle = \int \psi^*(\vec{r}) \psi(\vec{r}) d^3\vec{r} = \int |\psi(\vec{r})|^2 d^3\vec{r} = 1 \quad \text{nebo diracovsky } \langle \psi | \psi \rangle = 1$$

$$\text{provedení skalárního součinu v bázi} \rightarrow \sum_n c_n^* c_n = \sum_n |c_n|^2 = 1$$

• Formální vyjádření úplnosti báze - příspěvky do  $\psi$  musí složit celé  $\psi$ :

$$\psi(\vec{r}) = \sum_{n=1}^{\infty} c_n \varphi_n(\vec{r}) = \sum_{n=1}^{\infty} \int \varphi_n^*(\vec{r}') \psi(\vec{r}') d^3\vec{r}' \varphi_n(\vec{r}) = \int \sum_{n=1}^{\infty} \varphi_n(\vec{r}) \varphi_n^*(\vec{r}') \psi(\vec{r}') d^3\vec{r}'$$

$$\rightarrow \sum_{n=1}^{\infty} \varphi_n(\vec{r}) \varphi_n^*(\vec{r}') = \delta(\vec{r} - \vec{r}') \quad \int \delta(\vec{r} - \vec{r}') \psi(\vec{r}') d^3\vec{r}' = \psi(\vec{r})$$

$$\text{Diracova } \delta\text{-funkce } \delta(x): \text{ limita } \int_0^{\epsilon} \int_0^{\epsilon} \frac{1}{\epsilon} \text{ pro } \epsilon \rightarrow 0 \rightarrow \int \delta(x) dx = 1$$

## 2 Fyzikální veličiny a operátory

• definice nejprve pro prostor vlnových funkcí  $\mathcal{F}$

$$\text{operátor } \hat{A} - \text{zobrazení } \psi \in \mathcal{F} \rightarrow \hat{A}\psi \in \mathcal{F}$$

(Pozn. některé operátory v kombinaci s určitým  $\psi$  nedají kvadraticky integ. fci, pak je třeba rozšířit)

$$\text{lineární operátor splňuje } \hat{A}(\alpha\psi_1 + \beta\psi_2) = \alpha\hat{A}\psi_1 + \beta\hat{A}\psi_2$$

• definice složených operací

$$\text{součin operátorů } \hat{C} = \hat{A}\hat{B}: \hat{C}\psi = \hat{A}(\hat{B}\psi) \quad \text{pořadí působení je závažné!}$$

$$\text{komutátor operátorů } [\hat{A}, \hat{B}] = \hat{A}\hat{B} - \hat{B}\hat{A}$$

• významné operátory

$$\text{a) jednotkový operátor } \hat{1} \text{ (identita): } \hat{1}\psi(x) = \psi(x)$$

$$\text{b) operátor polohy } \hat{x}: \hat{x}\psi(x) = x\psi(x)$$

$$\text{c) operátor kinetické energie } \hat{T}: \hat{T}\psi(x) = -\frac{\hbar^2}{2m} \frac{d^2}{dx^2} \psi(x) \quad (\text{z 1D Schrödingerovy rovnice})$$

$$\hat{T}\psi(\vec{r}) = -\frac{\hbar^2}{2m} \nabla^2 \psi(\vec{r}) \quad (\text{ve 3D})$$

d) operátor celkové energie - v analogii s teoretickou mechanikou nazývaný Hamiltonián  $\hat{H} = \hat{T} + \hat{V}$

$$\hat{H}\psi(x) = \left[ -\frac{\hbar^2}{2m} \frac{d^2}{dx^2} + V(x) \right] \psi(x)$$

(analogicky ve 3D)

$$\text{operátorový zápis stac. Sch.r. } \hat{H}\psi = E\psi$$

$$\text{operátorový zápis nestac. Sch.r. } \hat{H}\psi = i\hbar \frac{\partial}{\partial t} \psi$$

e) operátor hybnosti  $\hat{p}$ : vyvodíme ze vztahu mezi hybností a kinetickou energií  $T = \frac{p^2}{2m}$

$$\hat{p} \psi(x) = \frac{\hbar}{i} \frac{d}{dx} \psi(x) \quad \text{ověření} \quad \hat{T} = \frac{\hat{p}^2}{2m} = \frac{1}{2m} \left( \frac{\hbar}{i} \frac{d}{dx} \right) \left( \frac{\hbar}{i} \frac{d}{dx} \right) = \frac{1}{2m} \left( \frac{\hbar}{i} \right)^2 \frac{d^2}{dx^2} = -\frac{\hbar^2}{2m} \frac{d^2}{dx^2}$$

$$\hat{p} \psi(\vec{r}) = \frac{\hbar}{i} \nabla \psi(\vec{r}) = \left( \underbrace{\frac{\hbar}{i} \frac{\partial}{\partial x}}_{\hat{p}_x}, \underbrace{\frac{\hbar}{i} \frac{\partial}{\partial y}}_{\hat{p}_y}, \underbrace{\frac{\hbar}{i} \frac{\partial}{\partial z}}_{\hat{p}_z} \right) \psi(\vec{r}) \quad \text{vektorový operátor se třemi komponentami}$$

f) operátor parity  $\hat{\Pi}$ :  $\hat{\Pi} \psi(x) = \psi(-x)$

• střední hodnoty  $\langle \hat{A} \rangle \stackrel{\text{def}}{=} (\psi, \hat{A} \psi) = \int_{-\infty}^{\infty} \psi^*(x) \hat{A} \psi(x) dx$

Pr.  $\langle \hat{x} \rangle = (\psi, \hat{x} \psi) = \int_{-\infty}^{\infty} \psi^*(x) x \psi(x) dx = \int_{-\infty}^{\infty} x |\psi(x)|^2 dx$  (jako dříve)

$\langle \hat{p} \rangle = (\psi, \hat{p} \psi) = \int_{-\infty}^{\infty} \psi^*(x) \frac{\hbar}{i} \frac{d}{dx} \psi(x) dx$  (novinka)

střední hodnota energie  $\langle \hat{H} \rangle = (\psi, \hat{H} \psi) = \int_{-\infty}^{\infty} \psi^*(x) \left[ -\frac{\hbar^2}{2m} \frac{d^2}{dx^2} + V(x) \right] \psi(x) dx$

pro stacionární / vlastní stav  $\hat{H} \psi = E \psi \rightarrow \langle \hat{H} \rangle = E$

• operátory v abstraktním formalismu

- operují na prvcích z  $\mathcal{X}$  a vydávají opět prvek z  $\mathcal{X}$ : ket  $|\psi\rangle \rightarrow \text{ket } \hat{A}|\psi\rangle$

Pr. zápis Schrödingerovy rovnice stac.:  $\hat{H}|\psi\rangle = E|\psi\rangle$  nestac.:  $\hat{H}|\psi\rangle = i\hbar \frac{\partial}{\partial t} |\psi\rangle$

zápis střední hodnoty  $\langle \hat{A} \rangle = \langle \psi | \hat{A} | \psi \rangle$  znamená  $(|\psi\rangle, \hat{A}|\psi\rangle) = \int \psi^*(\vec{r}) \hat{A} \psi(\vec{r}) d^3\vec{r}$

• samosdružené (hermiteovské \*) operátory

- budou odpovídat fyz. veličinám

\* ve fyzice rozšířené nepřesné pojmenování

definice: operátor  $\hat{A}^\dagger$  (hermitovský) sdružený k operátoru  $\hat{A}$  splňuje

$$(\eta, \hat{A} \psi) = (\hat{A}^\dagger \eta, \psi) \quad \text{pro všechny dvojice } \psi, \eta$$

převedení do Diracovy notace  $\langle \eta | \hat{A} | \psi \rangle = \langle \hat{A}^\dagger \eta | \psi \rangle$

důsledky vlastnosti skalárního součinu  $\langle \chi | \eta \rangle^* = \langle \eta | \chi \rangle$

$\rightarrow \langle \eta | \hat{A} | \psi \rangle^* = \langle \psi | \hat{A}^\dagger | \eta \rangle \rightarrow \langle \hat{A} \psi | \eta \rangle = \langle \psi | \hat{A}^\dagger | \eta \rangle$  tj. bravektor k  $\hat{A}|\psi\rangle$  je  $\langle \psi | \hat{A}^\dagger$  (umožňuje operátorem působit „nalevo“)

další vlastnosti:  $(\hat{A}^\dagger)^\dagger = \hat{A}$   $(\lambda \hat{A})^\dagger = \lambda^* \hat{A}^\dagger$   $(\hat{A} \hat{B})^\dagger = \hat{B}^\dagger \hat{A}^\dagger$  apod. pro více

samosdružený (hermiteovský) operátor  $\hat{A}^\dagger = \hat{A}$  z definice  $\hat{x}^\dagger$

Pr. operátor polohy je hermiteovský  $(\eta, \hat{x} \psi) = \int_{-\infty}^{\infty} \eta^*(x) x \psi(x) dx = \int_{-\infty}^{\infty} [x \eta(x)]^* \psi(x) dx = (\hat{x} \eta, \psi)$

operátor hybnosti je hermiteovský  $(\eta, \hat{p}\psi) = \int_{-\infty}^{\infty} \eta^*(x) \frac{\hbar}{i} \frac{d}{dx} \psi(x) dx$  per partes integrace

$$= [\dots]_{-\infty}^{\infty} - \int_{-\infty}^{\infty} \left[ \frac{\hbar}{i} \frac{d}{dx} \eta^*(x) \right] \psi(x) dx = \int_{-\infty}^{\infty} \left[ \frac{\hbar}{i} \frac{d}{dx} \eta(x) \right]^* \psi(x) dx = (\hat{p}\eta, \psi) \rightarrow \hat{p}^\dagger = \hat{p}$$

Hamiltonián částice v potenciálu je hermiteovský  $\hat{H}^\dagger = \left[ \frac{\hat{p}^2}{2m} + V(\hat{x}) \right]^\dagger = \left[ \frac{\hat{p}^2}{2m} + V(\hat{x}) \right] = \hat{H}$

s využitím  $(\hat{p}\hat{p})^\dagger = \hat{p}^\dagger \hat{p}^\dagger = \hat{p}^2$

• unitární operátory

definice: **unitární** operátor  $\hat{U}$  splňuje  $\hat{U}^\dagger \hat{U} = \hat{U} \hat{U}^\dagger = \hat{1} \rightarrow \hat{U}^{-1} = \hat{U}^\dagger$

- zachováva skalární součin:  $|\psi'\rangle = \hat{U}|\psi\rangle, |\eta'\rangle = \hat{U}|\eta\rangle$

$$\langle \psi' | \eta' \rangle = \langle \hat{U}\psi | \hat{U}\eta \rangle = \langle \psi | \hat{U}^\dagger \hat{U} | \eta \rangle = \langle \psi | \eta \rangle$$

- typicky operace symetrie (otočení, posunutí) a časový vývoj

• **repräsentace operátoru v bázi**

vstupní stav rozložený do báze:  $\psi(x) = \sum_n c_n \varphi_n(x)$

výsledek působení operátoru  $\hat{A}$  na  $\psi(x)$  opět rozložíme do báze:

$$\eta(x) = \hat{A}\psi(x) = \sum_m d_m \varphi_m(x) \text{ s koeficienty } d_m = (\varphi_m, \eta) = (\varphi_m, \hat{A}\psi)$$

linearita umožní další úpravy:

$$d_m = (\varphi_m, \hat{A} \sum_n c_n \varphi_n) \overset{\text{linearita } \hat{A}}{=} (\varphi_m, \sum_n c_n \hat{A} \varphi_n) \overset{\text{linearita skal. součinu}}{=} \sum_n \underbrace{(\varphi_m, \hat{A} \varphi_n)}_{\text{maticový prvek } A_{mn}} c_n = \sum_n A_{mn} c_n$$

→ působení operátoru  $\hat{A}$  reprezentováno maticovým násobením:

koeficienty rozkladu  $\hat{A}\psi(x)$

$$\eta(x) = \hat{A}\psi(x) = \sum_m d_m \varphi_m(x) \rightarrow \begin{pmatrix} d_1 \\ d_2 \\ d_3 \\ \vdots \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} A_{11} & A_{12} & A_{13} & \dots \\ A_{21} & A_{22} & A_{23} & \dots \\ A_{31} & A_{32} & A_{33} & \dots \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots \end{pmatrix} \begin{pmatrix} c_1 \\ c_2 \\ c_3 \\ \vdots \end{pmatrix}$$

koeficienty rozkladu  $\psi(x)$

$$\psi(x) = \sum_n c_n \varphi_n(x)$$

maticové prvky pomocí vlnových funkcí a v Diracově formalismu

$$A_{mn} = (\varphi_m, \hat{A} \varphi_n) = \int_{-\infty}^{\infty} \varphi_m^*(x) \hat{A} \varphi_n(x) dx \quad A_{mn} = (|m\rangle, \hat{A} |n\rangle) = \langle m | \hat{A} | n \rangle$$

Pozn.: hermiteovské operátory jsou reprezentovány hermiteovskými maticemi:

$$A_{mn} = \langle m | \hat{A} | n \rangle, \text{ podle výše uvedeného } A_{mn}^* = \langle m | \hat{A} | n \rangle^* = \langle n | \hat{A}^\dagger | m \rangle = (A^\dagger)_{nm} = A_{nm}$$

maticově  $A^* = A^\dagger \rightarrow A^\dagger = A^{T*} = A$  (hermiteovské sdružení matice = transpozice & \*)

## Doplňek 1 - k úplnosti Hilb. prostoru

úplný prostor - každá Cauchyovská posloupnost má limitu v tomto prostoru  
(pro  $\mathcal{L}_2$  důsledek Rieszova - Fischerova teoremu)

Cauchyovská posloupnost - členy posloupnosti se k sobě blíží libovolně blízko ve smyslu skal. souč.

$$\forall \varepsilon > 0 \quad \exists n_0 \in \mathbb{N} \quad \forall m, n \geq n_0: (\psi_m - \psi_n, \psi_m - \psi_n) < \varepsilon$$

## Doplňek 2 - reprezentace operátoru odvozená s využitím Diracova formalismu

výchozí stav vyjádříme v bázi:  $|\psi\rangle = \sum_n c_n |n\rangle$

působení operátoru na  $|\psi\rangle$  rozložíme do báze  $\hat{A}|\psi\rangle = \sum_m d_m |m\rangle$  pomocí  $d_m = \langle m | \hat{A} | \psi \rangle$

dohromady

$$d_m = \langle m | \hat{A} \left( \sum_n c_n |n\rangle \right) \stackrel{\text{linearita } \hat{A}}{=} \langle m | \left( \sum_n c_n \hat{A} |n\rangle \right) \stackrel{\text{linearita skal. součinu}}{=} \sum_n c_n \langle m | \hat{A} |n\rangle$$

stejně maticově násobem jako dříve  $d_m = \sum_n A_{mn} c_n$  s maticovými prvky  $A_{mn} = \langle m | \hat{A} |n\rangle$

matice operátoru

$$\hat{A} \rightarrow \begin{pmatrix} \langle 1 | \hat{A} | 1 \rangle & \langle 1 | \hat{A} | 2 \rangle & \dots \\ \langle 2 | \hat{A} | 1 \rangle & \langle 2 | \hat{A} | 2 \rangle & \dots \\ \vdots & \vdots & \ddots \end{pmatrix}$$