

# Delta funkce

## V jedné dimenzi

Označení  $\delta$ -funkce, ačkoli se běžně užívá, může být poněkud matoucí, neboť se nejedná o funkci a její korektní zavedení vyžaduje teorii distribucí (což zde nebudu provádět). Pro většinu účelů si vystačíme s představou funkce, která je nulová ve všech bodech kromě bodu  $x = 0$ , kde nabývá nekonečné hodnoty a vytváří zde nekonečné úzký a nekonečně vysoký vrchol takový, že plocha pod tímto vrcholem je rovna jedné. Můžeme tedy psát

$$\delta(x) = \begin{cases} \infty & x = 0 \\ 0 & x \neq 0 \end{cases}, \quad \int_{-\infty}^{\infty} \delta(x) dx = 1.$$

Odsud je vidět, že se ve skutečnosti nejedná o funkci, neboť integrál z funkcí lišících se pouze v jednom bodě je stejný, a jelikož se  $\delta$ -funkce liší od funkce  $f(x) = 0$  jen v jednom bodě, výsledek integrálu by měla být nula.

Nejdůležitější vlastnost kterou budeme potřebovat je, že máme-li spojitou funkci  $f(x)$  a bod  $a \in \mathbb{R}$ , pak

$$\int_{-\infty}^{\infty} \delta(x - a) f(x) dx = f(a).$$

Pokud bychom neintegrovali přes celé  $\mathbb{R}$  ale pouze přes nějaký interval, pak bychom dostali nenulový výsledek pouze tehdy, když by bod  $a$  náležel tomuto intervalu.

Následující věta popisuje chování  $\delta$ -funkce při záměně proměnných

**Věta 1.** *Nechť  $g(x)$  je spojitá funkce, která nabývá nulové hodnoty pouze v izolovaných bodech. Množinu těchto bodů označme  $Z = \{x \in \mathbb{R}; g(x) = 0\}$ . Navíc budeme předpokládat, že funkce  $g(x)$  má v těchto bodech nenulovou derivaci. Pak platí*

$$\delta(g(x)) = \sum_{z \in Z} \frac{\delta(x - z)}{|g'(z)|}.$$

*Příklad: Pokud  $g(x) = ax$ , kde  $a \neq 0$  pak jediným kořenem  $g(x)$  je bod  $x = 0$ , derivace v tomto bodě je  $g'(0) = a$ , platí tedy  $\delta(ax) = \frac{\delta(x)}{|a|}$ .*

*Příklad: Pokud  $g(x) = x^2 + x - 2 = (x - 1)(x + 2)$ , pak kořeny  $g(x)$  jsou body  $x_1 = -2$  a  $x_2 = 1$ , derivace v těchto bodech jsou  $g'(-2) = -3$ ,  $g'(1) = 3$ , platí tedy  $\delta(x^2 + x - 2) = \frac{\delta(x + 2)}{3} + \frac{\delta(x - 1)}{3}$ .*

## Ve více dimenzích

Delta funkci v  $n$ -dimenzích definujeme jako

$$\delta^n(\vec{x}) = \delta(x_1)\delta(x_2)\cdots\delta(x_n),$$

přičemž  $\vec{x}$  značí  $n$ -dimenzionální vektor.

Pro spojitou funkci  $f(\vec{x})$  a bod  $\vec{a} \in \mathbb{R}^n$  platí

$$\int_{\mathbb{R}^n} \delta^n(\vec{x} - \vec{a}) f(\vec{x}) d^n x = f(\vec{a}).$$

Záměna proměnných v mnohadimenzionální delta-funkci je podobná jako v případě jedné dimenze, jediným rozdílem je, že místo derivace funkce musíme užít Jakobián.

**Věta 2.** *Nechť  $g : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$  je spojitá funkce, která nabývá nulové hodnoty pouze v izolovaných bodech. Množinu těchto bodů označme  $Z = \{\vec{x} \in \mathbb{R}^n; g(\vec{x}) = \vec{0}\}$ . Navíc budeme předpokládat, že funkce  $g$  má v těchto bodech nenulový Jakobián. Pak platí*

$$\delta^n(g(\vec{x})) = \sum_{\vec{z} \in Z} \frac{\delta^n(\vec{x} - \vec{z})}{|J(\vec{z})|},$$

kde  $J(\vec{z})$  je hodnota jakobiánu  $g$  v bodě  $\vec{z}$ .